

GRF・GVF [EJ25] バルタイ制御(配線)について

F-CON V Pro Ver.3.4またはVer.4を使用してバルタイ制御を行なう場合の追加配線の説明資料です。

下図を参考に配線の追加・加工を行なってください。

※Ver3.4の場合はインテーク側2本のみ制御可能です。2重枠/2重線で表示されているエキゾースト側とカム3/カム4の配線は不要です。

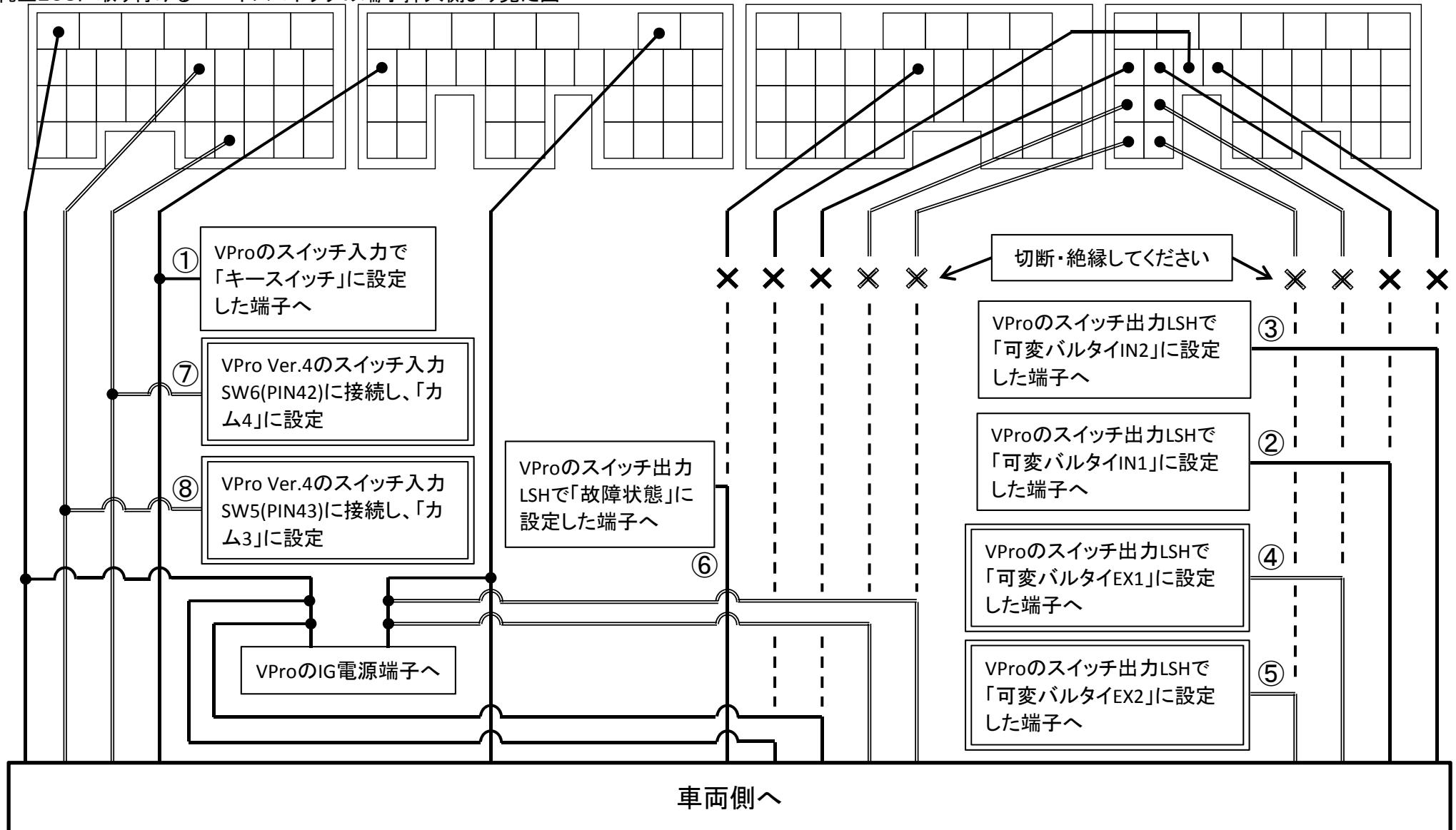
注意: 吸気/排気バルブソレノイド系統異常のエンジン警告灯が点灯します。

⑥の配線と設定をすることで、エンジン警告灯をVProで制御することが可能です。ただし、他システムの警告灯が点灯する可能性がありますのでご注意ください。

SI-DRIVEが使用できなくなります。

※純正ECUに取り付けるハーネスコネクタの端子挿入側より見た図

※2重枠/2重線はVPro4のみ配線してください



GRF・GVF [EJ25] バルタイ制御(設定)について

F-CON V Pro Ver.3.4またはVer.4を使用してバルタイ制御を行なう場合の設定例です。
新規作成時にベースエンジンで「EJ20 (BP-BL)」を選択し、バルタイパラメータとマップの基本値は以下のように設定してください。

※Ver3.4の場合はインテーク側2本のみ制御可能です。インテーク側のみを設定してください。

記載内容以外のパラメータについては、ご使用状況に応じて任意に設定をお願い致します。

●パラメータ - 入力設定 - スイッチ

① キースイッチ信号を入力する端子	キースイッチ
	プルアップ:無し
	ON=HIGH

⑦ カム3信号を入力する端子	カム3
	プルアップ:無し
	ON=HIGH
⑧ カム4信号を入力する端子	カム4
	プルアップ:無し
	ON=HIGH

●パラメータ - 出力設定 - スイッチ(LSH1)

② 可変バルタイIN1を制御する端子	可変バルタイIN1
③ 可変バルタイIN2を制御する端子	可変バルタイIN2
⑥ 警告灯を制御する端子	故障状態

④ 可変バルタイEX1を制御する端子	可変バルタイEX1
⑤ 可変バルタイEX2を制御する端子	可変バルタイEX2

●パラメータ - 出力設定 - スイッチ(LSH2)

「可変バルタイIN1」および 「可変バルタイIN2」に設定したグループ 制御周波数	300.0 [Hz]
---	------------

「可変バルタイEX1」および 「可変バルタイEX2」に設定したグループ 制御周波数	300.0 [Hz]
---	------------

●パラメータ - その他制御設定 - バルタイ

最進角(IN)	95.0 [°]
最遅角(IN)	125.0 [°]
計測開始角度 IN1	45.0 [°]
計測開始角度 IN2	45.0 [°]
計測回数 IN1	3
計測回数 IN2	3

最進角(EX)	132.0 [°]
最遅角(EX)	92.0 [°]
計測開始角度 EX1	160.0 [°]
計測開始角度 EX2	160.0 [°]
計測回数 EX1	2
計測回数 EX2	2

●マップ - [F8]バルタイ - 計測開始カウント

	1	2	3	4	5	6	7	8
IN1	7	13	19	100	100	100	100	100
IN2	1	13	19	100	100	100	100	100
EX1	9	21	100	100	100	100	100	100
EX2	3	15	100	100	100	100	100	100